

Differentialgleichungen

Name:

Typen

Wenn man Differentialgleichungen betrachtet man verschiedene Typen, die mit verschiedenen Ansätzen gelöst werden können. Eine Übersicht findet sich in Tabelle 1.

Name	Abk.	allg. Form	Beispiel
Gewöhnliche Differentialgleichung	ODE	$F(x, y(x), y'(x), y''(x), \dots) = 0$	$(\ddot{y})^2 = 0$
explizite ODE		$\dot{y} = f(x, y(x))$	$\dot{y}(x) - 2 \cdot y(x) + 5$
lineare ODE		$y'(x) = A(x)y(x) + b(x)$ mit $A: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^{m \times m}$, $b: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$	
partielle Differentialgleichung	PDE	$F(x, y, u(x, y), \frac{\partial u(x, y)}{\partial x}, \dots) = 0$	$\frac{\partial u(x, t)}{\partial t} + c \frac{\partial u(x, t)}{\partial x} = 0$

Hier ist $\mathbb{R}^{m \times m}$ der Raum der quadratischen Matrizen der Größe m . Ein Element ist die Vandermonde-Matrix mit der folgenden Eigenschaft:

$$\det \begin{pmatrix} 1 & \alpha_1 & \alpha_1^2 & \dots & \alpha_1^{n-1} \\ 1 & \alpha_2 & \alpha_2^2 & \dots & \alpha_2^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & \alpha_n & \alpha_n^2 & \dots & \alpha_n^{n-1} \end{pmatrix} = \prod_{1 \leq i < j \leq n} (\alpha_j - \alpha_i)$$

Tabelle 1: Differentialgleichungen

Bemerkung Oftmals werden physikalische Zusammenhänge vereinfacht bevor man sie mit mathematischen Methoden bearbeitet. Das Pendel (siehe Abbildung 1) kann durch die Gleichungen

$$(1) \quad \left. \begin{aligned} m \cdot l \cdot \ddot{\varphi}(t) &= -m \cdot g \cdot \sin(\varphi(t)) \\ \ddot{\varphi}(t) + \frac{g}{l} \cdot \sin(\varphi(t)) &= 0 \end{aligned} \right\}$$

Abbildung mit Pendel einfügen!

beschrieben werden. Aufgrund der Näherung $\sin \alpha \approx \alpha$ vereinfacht sich dies zu Formel 1

nicht-lineare Differentialgleichung 2. Ordnung



$$\begin{aligned} m \cdot l \cdot \ddot{\varphi}(t) &= -m \cdot g \cdot \varphi(t) \\ \ddot{\varphi}(t) + \frac{g}{l} \varphi(t) &= 0 \end{aligned} \left. \vphantom{\begin{aligned} m \cdot l \cdot \ddot{\varphi}(t) &= -m \cdot g \cdot \varphi(t) \\ \ddot{\varphi}(t) + \frac{g}{l} \varphi(t) &= 0 \end{aligned}} \right\} \begin{array}{l} \text{lineare Diff. gl.} \\ \text{2. Ordnung} \end{array}$$

Analytisches Handwerkszeug

Def Stirlingformel

Die Stirlingformel ist die Approximation für $n \in \mathbb{N}$

$$\ln(n!) = n \ln(n) - n + \mathcal{O}(\ln(n))$$

Satz Der nächste Term in der Fehlerapproximation aus der Def 9 in der Stirlingformel ist $\frac{1}{2} \ln(2\pi n)$, sodass sich

$$n! \sim \sqrt{2\pi n} \left(\frac{n}{e}\right)^n$$

ergibt. Tatsächlich hat die Stirlingformel als Approximationsformel für die Fakultätsfunktion die Eigenschaft, dass

$$\frac{n!}{\sqrt{2\pi n} \left(\frac{n}{e}\right)^n} \rightarrow 1 \quad (n \rightarrow \infty)$$

Bew siehe Wikipedia [1] □

Weiteres analytisches Handwerkszeug beinhaltet

Faltung das mit $f * g = g * f$ (siehe dazu [2])
mehrdimensionale Integration das mit $\underbrace{\int \dots \int}_{d \text{ mal}} = \int_{\mathbb{R}^d}$

[1] hier Wikipedia zitieren

[2] siehe SLUB-Katalog "Functional Analysis", Yoshida, Kōsaku